PCT

世界知的所有機機関 国際 事務 局 特許協力条約に基づいて公開された国際出願



(51) 国際特許分類6

G06K 17/00, 19/07, H04B 5/00, 7/26, B65G 47/49, 43/08

(11) 国際公開番号

WO98/21691

(43) 国際公開日

1998年5月22日(22.05.98)

(21) 国際出願番号

PCT/JP97/04123

A1

(22) 国際出願日

1997年11月12日(12.11.97)

(30) 優先権データ

特願平8/301539

1996年11月13日(13.11.96)

特顧平8/301540

1996年11月13日(13.11.96)

(71) 出願人 (米国を除くすべての指定国について)株式会社 日立製作所(HITACHI, LTD.)[JP/JP]

〒101 東京都千代田区神田駿河台四丁目6番地 Tokyo, (JP)

(72) 発明者;および

(75) 発明者/出願人(米国についてのみ)

石藤智昭(ISI IIFUJI, Tomoaki)[JP/JP]

〒167 東京都杉並区善福寺1丁目27-20-401 Tokyo, (JP)

西野壽一(NISHINO, Toshikazu)[JP/JP]

〒211-70 神奈川県川崎市中原区木月1618 Kanagawa, (JP)

斉藤武志(SAITOH, Takeshi)[JP/JP]

〒166 東京都杉並区阿佐ヶ谷南1丁目25-25 Tokyo, (JP)

志田雅昭(SHIDA, Masaaki)[JP/JP]

〒192 東京都八王子市子安町2丁目32

日立子安台アパートD305 Tokyo, (JP)

(74) 代理人

并理士 浅村 皓, 外(ASAMURA, Kiyoshi et al.) 〒100 東京都千代田区大手町2丁目2番1号

新大手町ビル331 Tokyo, (JP)

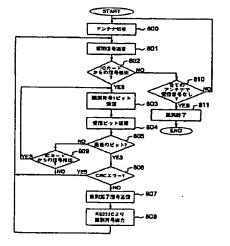
添付公開書類 国際調査報告書

(54) Title: MOVING OBJECT IDENTIFICATION METHOD AND APPARATUS

(54)発明の名称 移動体識別方法および装置

(57) Abstract

A method for accurately identifying identification codes of a plurality of noncontact IC cards. On receiving transmission of an interrogation signal (801) from an identification apparatus, an IC card transmits a predetermined number of bits of identification code. The identification apparatus receives the predetermined number of bits transmitted thereto (803), and returns the predetermined number of bits to the IC card (804). The IC card in which the returned bits are equal to the bits transmitted from this IC card transmits a predetermined number of bits following the bits of the previous transmission, and similar processing is repeated. Thus, even when the number of IC cards which simultaneously transmit identification codes is increased, reduction in identification efficiency is prevented.



800 ... switch detunes
601 ... transets interregation original
602 ... signal from IQ mand detuning?
103 ... signal from IQ mand detuning
104 ... spires required bit
605 ... last bit?
606 ... CAC error?
607 ... tremmit identification completion signal
608 ... exper identification completion signal
608 ... exper identification code from REITIC
609 ... exper identification and detunes
609 ... exper identification is identification
600 ... exper identification is identification
601 ... exper identification is identification
602 ... exper identification
603 ... exper identification
604 ... exper identification
605 ... exper identification
606 ... exper identification
607 ... experiment of identification
608 ... experiment of identification

(57) 要約

I Cカード(107)はコントローラ(103)からの質問に対して、その識別符号を1ビットずつ送信する。コントローラは受信した識別符号の1ビットをI Cカードに返送する。I Cカードは返送された1ビットと送信した1ビットを比較して、等しければ次の1ビットを送信し、異なれば送信を停止する。これにより、識別すべきI Cカードの個数が多くて同時に識別符号を送信するI Cカードの数が増加した場合であっても識別効率の低下を小さく保つことができる。

明 細 書

移動体識別方法および装置

5 技術分野

本発明は、質問器と複数の応答器との間で信号を授受することによって応答器の識別を行う識別方法及び装置に関する。とくに、応答器は荷物のような移動体に貼付され、質問器は複数の応答器からの応答信号の輻輳を制御して識別する移動体識別方法及び装置に関する。

10 背景技術

従来、荷物の収集・配送を行う物流管理システムにおいて多くの作業を人手に 頼ってきた。人手による作業を軽減するためのシステムとしてバーコードを利用 したシステムがある。しかし、バーコードでは扱える情報量が少なく複雑な自動 化ができない、またバーコードを読み取るためには、読み取り装置をバーコード に極度に接近させなければならないため人手による作業が依然として発生してい る。

そのため多くの情報が記録可能で、離れた位置から非接触で読み取ることが可能な荷札 I Dカードを用いた物流管理システムが提案されている(特開平 8-26 8 5 1 3 号)。

20 このような物流管理システムでは非接触で正確に I Dカードから情報を読み出すことが重要である。

電磁波を用いた移動体識別装置の従来技術として米国特許第4983976号がある。この従来技術においては、質問器に設けた1つのアンテナから電波を放射し、50cm~1m程度の距離に存在する応答器と信号を授受する。

25 この場合、質問器と応答器との距離が長くなれば長くなるほど通信の信頼性が低下する。また、応答器が貼付された荷物がベルトコンベアで移動している場合、アンテナの指向性により放射される電磁波を応答器に確実に照射することが難しく、通信の信頼性を低下させる原因となる。

さらに、質問器のカバーエリアに複数の応答器が存在する場合には複数の応答

器からの応答信号を識別する必要がある。特許公報第2534295号には、質問器からの問い合わせ信号に対して応答器が識別コードを送信し、質問器は識別コードの識別の成否に応じて良否判定信号に応答器に固有のID番号を付加して返信し、良信号を受けた質問器は一定期間質問器からの問い合わせ信号に応答しないようにして順次複数の応答器を識別する技術が記載されている。しかしながら、この従来技術においては応答器からの識別コードが同時に送信され、互いに混信しあって質問器が正常に識別できないという問題(輻輳)が考慮されていない。

複数の応答器からの応答信号の混信を防止するための従来技術として特開平9 10 -446 J 4号がある。この従来技術においては、質問器はランダムに1ビットの信号(「0」または「1」)を送信する。応答器は自己に固有のIDコードの第1ビットと送信されたランダムビットとを比較する。次のランダムビットが送信されたときに、一致していれば応答器は第2ビットと、一致していなければ再度第1ビットと比較する。この動作を順次繰り返しIDコードの最終ビットが合致したときに応答器は応答信号を質問器に送信するようにして応答信号の輻輳を制御する。しかし、この方法では同じランダムビットに対して応答信号が送信される可能性があり、完全に応答信号の輻輳をなくすことができない。とくに、応答器の個数が多くなるほど応答信号が同時に送信される確率も増すために識別の信頼性が低下することになる。

20 発明の開示

カバーエリア内にある複数の非接触ICカードを識別するため、非接触ICカード識別装置と非接触ICカードは次のように動作する。識別装置からの質問信号を受け、ICカードは識別符号の所定数のビットを送信する。識別装置は送信された所定数のビットを受信し、ICカードに返送する。返送されたビットと自己が送信したビットが等しいICカードは既送信のビットに続く所定数のビットを送信し、同様の処理を繰り返す。等しくないICカードは次の質問信号を受けるまで識別処理には参加しない。この処理を繰り返すことにより、最終的には1つのICカードのみが自己の識別符号の全体を識別装置に認識させることができる。この認識処理を未処理のICカードがなくなるまで繰り返すことにより、複

数のICカードの識別処理が完了する。

また、通信の信頼性を増すために、本発明の移動体識別装置は切り換え可能な複数のアンテナあるいは指向性を切り換え可能なアンテナを備える。

図面の簡単な説明

5 第1図は、本発明の移動体識別装置を物流管理システムへ応用した一実施例を 示す図である。

第2図は、本発明の移動体識別装置とICカードの構成を示す図である。

第3A-3D図は、ICカードの構成及びそのアンデナの指向性パターンを示す図である。

10 第 4 A - 4 D図は、I Cカードの構成及びそのアンテナの指向性パターンを示す図である。

第5図は、複数のアンテナの配置方法を示す図である。

第6図は、複数のアンテナの配置方法を示す図である。

第7図は、アンテナとして集合アンテナを使用する例を示す図である。

15 第8図は、ICカード認識処理におけるコントローラの輻輳制御を示すフロー チャートである。

第9図は、ICカード認識処理におけるICカードの輻輳制御を示すフローチャートである。

第10A, 10B図はそれぞれ、ICカードに付与される識別符号を示す図で 20 ある。

第11図は、ICカード認識処理におけるコントローラの輻輳制御を示すフローチャートである。

第12A, 12B図はそれぞれ、コントローラとICカードの通信に用いられるフレーム構造である。

25 第13図は、コントローラのコマンドの一覧である。

第14図は、ICカードの識別処理の状態遷移図である。

第15図は、ICカードの不揮発性メモリの読み出し処理の状態遷移図である。

第16図は、ICカードの不揮発性メモリの書き込み処理の状態遷移図である。

第17図は、本発明の移動体識別装置を物流管理システムへ応用した一実施例

を示す図である。

第18図は、ICカードに搭載される不揮発性メモリのメモリ空間を示す図である。

第19図は、ICカードの再利用処理のフローチャートを示す図である。

5 発明を実施するための最良の形態

本発明による移動体識別装置を物流管理システムに適用した実施例について説明する。物流管理システムの実施例を第1図に示す。本物流管理システムは、ベルトコンベア101、アンテナ102a~d、コントローラ103、RS232 Cケーブル105によりコントローラ103と接続された制御端末104を有する。第1図に示した例では4基のアンテナを備えているが、その数は4に限られるわけではない。荷物106の表面には非接触ICカード107が貼付されている。ICカード107には、不揮発性メモリが組み込まれており、荷物の識別符号、送り主、送り先、内容、重量などの荷物の属性が記憶されている。

荷物106はベルトコンベア101により、アンテナ102a~dの照射範囲 (カバーエリア)まで運ばれる。図に示すように荷物106は積み重なったまま 運ばれてきてもよく、また貼付されたICカード107の向きも任意である。コントローラ103は、制御端末104からの命令にしたがって、アンテナ102を介してICカード107と情報をやりとりする。制御端末104からの主要な命令として、読み出し命令/書き込み命令/識別命令の3つがある。

20 読み出し命令を受けた場合には、コントローラ103はICカード107の不揮発性メモリに書き込まれている荷物の属性を読み取り、接続ケーブル105を介して属性情報を制御端末104に伝達する。制御端末104は識別した荷物の属性情報を集計管理し、その後の作業(検品・仕分け作業等)に活用する。書き込み命令を受けた場合には、コントローラ103は荷物の配送経路指定情報、荷物通過日時等の新たな情報をICカード107の不揮発性メモリに書き込む。識別命令を受けた場合には、コントローラ103はカバーエリア内に存在する複数のICカード107からの応答の輻輳を制御することにより、各ICカードを識別する。

第2図により、コントローラ103及び非接触ICカードl07の構成を説明

する。

ICカード107は、アンテナ201、整流/変調/復調回路202と制御回路203及びEEPROM204から構成される。EEPROMの他にも、FRAM (誘電体メモリ)のような不揮発性メモリが使用できる。整流回路202はアンテナ201に照射される電波から電源電力を生成するとともにクロックを生成する。整流回路202により生成された電源電力/クロックは制御回路203とメモリ204に分配され、コントローラ103との通信やメモリ204の読み出し/書き込み処理を行うために使用される。また、コントローラ103から送られる送信信号は、ICカード107のアンテナ201で受信され、復調回路202によって復調される。制御回路203は受信された送信信号の命令に従ってメモリ204の読み出し/書き込み処理を実行する。ICカード107からの送信データは、メモリ204より読み出され、変調回路202により変調され、アンテナ201より放射される。

コントローラ103は、制御端末との接続ケーブル105のインタフェースを 制御するコントローラ上位インタフェース205、制御回路206、RFユニット207から構成される。RFユニット207は変復調回路208、RF送受信 回路209を含む。変復調回路208はデジタル信号とアナログ信号との変換を 行う。RF送受信回路209は変復調回路から出力されたベースバンドのアナロ グ信号を搬送周波数帯域の送信信号に変換するとともにその増幅を行い、アンテ ナで受信された搬送周波数帯域の受信信号をベースバンドのアナログ信号に変換 するとともにその増幅を行う。

アンテナ102としては、例えばパッチアレイアンテナを使用することができるが、その他にスロットアレイアンテナ、フェーズドアレイアンテナを使用することもできる。アンテナ102はカードを動作させるのに十分な利得を得ることができるようにその指向性/利得を設計する必要があり、アレイアンテナはこの目的に好適なものである。

図には示していないが、1つのコントローラに対して複数のアンテナを接続する場合には、RF送受信回路209との接続を複数のアンテナ間で切り換えてもよく、またアンテナごとにRFユニット207を設け、制御回路206とRFユ

ニット207との接続を切り換えてもよい。

第3A-3D図、第4A-4D図を用いてICカード107のアンテナの指向性について説明する。

第3A図はICカードのアンテナをパッチアンテナで構成した例である。IC カード基板301上にパッチアンテナ302とICチップ303が実装されている。ICチップ303には、整流/変調/復調回路202、制御回路203、E EPROM204が納められている。ICチップ303はマイクロストリップ線 路306、スルーホール304を介してICカード基板301裏面のアース面に、 マイクロストリップ線路305を介してパッチアンテナ302に接続されている。

10 第3B-3D図にパッチアンテナの指向性パターン307を示す。第3B図は 側面図、第3C図は正面図、第3D図は上面図である。このようにパッチアンテナ302の指向性パターン307は、アンテナ面と垂直な方向に最も強い感度を もつ一方、アンテナ面と水平な方向やアンテナ面の裏側には感度をもたない。

第4A図はICカードのアンテナをダイボールアンテナで構成した例である。

- 15 I Cカード基板 4 0 1 上にダイポールアンテナ 4 0 2 と I Cチップ 4 0 3 が実装されている。 I Cチップ 4 0 3 には、整流/変調/復調回路 2 0 2、制御回路 2 0 3、EEPROM 2 0 4 が納められている。 I Cチップ 4 0 3 はマイクロストリップ線路 4 0 1、4 0 5 を介してダイポールアンテナ 4 0 2 a、 4 0 2 b に接続されている。
- 20 第4B-4D図にダイポールアンテナの指向性パターン406を示す。第4B 図は側面図、第4C図は正面図、第4D図は上面図である。このようにダイポールアンテナ402の指向性パターン406は、アンテナと垂直な方向に最も強い感度をもつ一方、アンテナと平行な方向には感度をもたない。

このように I Cカードのアンテナは指向性を有しており、コントローラのアン 25 テナの指向性との関係によってはそのカバーエリア内にあってもその存在を認識できないという事態が生じうる。

第5図により、複数のアンテナの配置方法について説明する。アンテナ面501、502、503、504は、四面体505の頂点に配置され、各々四面体505の中心方向を向いている。このようにアンテナ面を頂点とする四面体をなす

ようにアンテナを配置することにより、四面体の内側に存在するICカードに対して、全てのアンテナの放射方向がICカード面に対して平行となることが防止できる。言い換えれば、少なくとも1つのアンテナの放射方向はICカード面に対して90度未満の角度をなすことが保証される。とりわけ、アンテナ面を頂点とする四面体が正四面体となるようにすれば、ICカード面に対するアンテナの放射方向の角度の最悪値を最も小さくすることができる。

一方、アンテナが3基であれば、3つのアンテナ面で形成される面とICカード面とが平行になるようにICカードが存在した場合には、ICカードアンテナの指向性パターンの問題によりそのICカードの認識を行うことはできない。しかしながら、ICカードがアンテナのカバーエリアに入ってくるときのアンテナ面の向きに制約が存在する場合には、かかる問題を避けることができる。

第6図はアンテナが3基の場合の実施例である。アンテナ面601~603は同じ平面内で互いに120度づつ回転した位置に設けられる。また3つのアンテナ面がなす平面は、ベルトコンベア101と一定の角度をなして横切るように設定する。この場合、ICカード107が直方体形状の荷物607のどの面に付されていても、アンテナ面がなす平面とICカード面とが平行になることはない。よって、ICカードはその最も距離の近いアンテナ(図ではアンテナ603)と安定した通信を行うことができる。

さらに、別のアンテナの構成例を第7図に示す。移動中の荷物について識別するには、コントローラのアンテナからの電磁波は広い指向性をもっていることが望ましい。その一方で、ICカードはアンテナより放射される電磁波から必要な電力を取り出して動作するから、コントローラのアンテナは利得が大きいことが望ましい。しかし、アンテナの指向性の広さと利得はトレードオフの関係にある。

第7図は集合アンテナを用いたアンテナの構成例である。アンテナ701~7 03はそれぞれ電波の放射方向が所定の角度づつずれるようにして配置されている。アンテナ701~703を順次切り換えて正しく通信できたアンテナで通信する。同様のことがフェーズドアレイアンテナを用いて、電波の放射方向を所定の角度づつずれるように電気的に切り換えることにより実現することができる。また、アンテナ支持軸とアンテナ面とが所定の角度をなすようにとりつけたアン

テナを、アンテナ支持軸を機械的に回転させることにより同様のことが実現できる。

第8図及び第9図を用いて、本発明の移動体識別装置における輻輳制御について説明する。第8図は、コントローラ103の制御回路206の輻輳制御を示すフローチャート、第9図はICカード107の制御回路203の輻輳制御を示すフローチャートである。

コントローラは、1基のアンテナを選択する(800)。選択されたアンテナは、カバーエリア内のICカードに向けて質問信号を送信する(801)。コントローラの質問信号を受けたICカードは、ICカード固有の識別符号を1ビッ10 トだけコントローラに向けて送信する。

コントローラはICカードからの送信信号の検出を行う(802)。ICカードからの送信信号を検出できなかった場合、別のアンテナに切り換えて(800)、同じ動作を繰り返す。いずれのアンテナによっても送信信号が検出されない場合には、全てのICカードの識別を完了したとみなし識別終了とする(81151)。

コントローラがICカードからの送信信号を検出した場合、識別符号の1ビットを受信し(803)、受信したビットをICカードに向けて返信する(804)。ICカードでは、返信されたビットを受信して、第9図のフローチャートに従って、識別符号の次の1ビットをコントローラに向けて送信する。コントローラは受信ビット数をカウントすることによって(識別符号長はシステムで一定の値に定められている)、受信したビットが識別符号の最後のビットであるかどうか検査する(805)。

受信したビットが識別符号の最後のビットでない場合、コントローラは、ICカードからの次のビットの送信があるかどうか検査する(809)。送信信号が25 検出されれば、ICカードから送信された次の識別符号の1ビットを受信する(803)。一方、次のビットの送信を検出できなかった場合には識別失敗として、再度質問信号を送信する(801)。

受信した識別符号が最後のビットであった場合には、全受信ビットに対してC RC検査を行い(806)、エラーがあった場合には再度質問信号を送信する

I Cカードの制御回路はコントローラからの質問信号を待ち受ける(901)。 コントローラからの質問信号を検出すると、I Cカードは識別符号を1 ビットだけ送信する(902)。I Cカードはコントローラが返信する識別符号の1 ビットがあるかどうか検査し(903)、なければ質問信号の待ち受けに戻る(90101)。

識別符号の1ビットを受信すると、既に送信した識別符号の1ビットと比較する(904)。受信ビットと送信ビットとが一致しなかった場合は識別に失敗したとして質問信号の待ち受けに戻る(901)。受信ビットと送信ビットとが一致した場合は、そのビットが最後のビットであるかどうか検査する(905)。

15 最後のビットでない場合は、次のビットを送信する(902)。最後のビットであればコントローラからの識別完了信号の送信を待つ(906)。識別完了信号を検出できなければ質問信号の待ち受けに戻る(901)。識別完了信号を検出した場合には識別に成功したとして識別動作を終了する(907)。

第10A、10B図は、ICカードに付与される識別符号の構成例を示す図で 20 ある。識別符号は、ICカードごとにユニークである必要がある。第10A図に示した識別符号1001はシリアル番号部1002とCRC1003で構成される。第10B図に示した識別符号1004は別の構成例であり、グループ識別子 1005、シリアル番号1006とCRC1007で構成される。グループ識別子1005は、ICカードが特定のグループに属することを示すコードである。

25 例えば、物流会社、サービスの種類によって異なるコードを付すことができる。 このときシリアル番号1006は、特定のグループ内でユニークに与える。

このようなグループ識別子付きの識別符号を用いた場合、特定のグループに属する I Cカードだけを識別の対象とする識別処理が可能になる。この識別処理について、コントローラ103の制御回路206の輻輳制御を示すフローチャート

を第11図に示す。第8図のフローチャートと同じ制御動作については同じ符号を付して示している。新たにステップ812と813の処理を付加する。

コントローラは I Cカードの識別符号の1 ビットを受信すると(803)、受信したビットが、グループ識別子を構成しているビットであるかどうかを検査する(812)。この検査は、受信ビットが識別符号の何ビット目であるか確認することにより容易に行える。それにより、受信したビットがグループ識別子に相当するビットである場合には、受信ビットに関係なくグループ識別子の対応するビットを返信する。

受信したビットがグループ識別子を構成するビットでない場合には、受信した 10 ビットそのものをICカードに向けて返信し(804)、以後は第8図のフロー チャートと同様の処理を行う。

なお、このときのICカード107の制御回路203の輻輳制御を示すフローチャートは第9図に示したものと同じでよい。

コントローラと I Cカード間で 1 ビットごとの信号の送受信を行うことが本発 15 明の1つの特徴である。そこで、第12図~第16図を用いて、コントローラと ICカード間の通信という観点から、本発明の移動体識別装置の動作を説明する。 第12A、12B図にコントローラとICカードとの間の通信に用いるフレー ム構造を示す。図12Aに示した下りフレーム1200はコントローラからIC カードへの通信(下り通信)に、図12Bに示した上りフレーム1205はIC 20 カードからコントローラへの通信(上り通信)に用いられる。下りフレーム12 00は4つのフィールドからなる。第1フィールド1201は1ビットの領域で あり、常に0である。第2フィールド1202は4ビットの領域であり、ICカ ードに送信するコマンドまたはデータを表す。第3フィールド1203は1ビッ トの領域であり、常に0である。第4フィールド1204は5ビットの領域であ 25 り、「01111」又は「1111」のいずれかのパターンをとる同期ビット である。前者は送信信号がコマンドであることを、後者は送信信号がデータであ ることを示す。同期ビットのパターンは第3フィールド1204以外の部分に現 れることはない。フィールド1204の同期ビットには、「01111」又は 「1111」に限らず、フィールド1204以外の部分に現れることのない任

意のパタンを用いることができる。

上りフレーム1205では、フィールド1206の値のみが意味をもつ。フィールド1206は第7ビットから開始される4ビットの領域である。この領域全体で識別符号の1ビットの値を表すようにマンチェスタ符号によって符号化される。例えば、「0011」を識別符号の「0」、「1100」を識別符号の「1」と定義する。コントローラとICカードとはICカードの整流回路において生成されるクロックにより、コントローラからの下りフレームの送信とICカードからの上りフレームの送信とは同期して行われる。

第13図にコントローラの命令(コマンド)の一覧表1300を示す。コマン 10 ドコード1301を2進表記した4ビット列が下りフレームの第1フィールド1 201により送信される。例えば、コマンド7は質問命令であり、この信号によってICカードの識別が開始される。同様に、コマンド8はデータ読み出し命令、コマンド9はデータ書き込み命令である。

(1) I Cカードの識別 (輻輳制御)

15 第14図は、ICカードの識別処理の状態遷移図である。ICカードがコントローラのアンテナの照射領域に入ることにより、電力が供給され、ICカードの制御回路にパワーオンリセットがかかる。この状態を状態SR0とする(1400)。状態SR0で、コマンド8(ID/アドレス指定読み出し)を受信した場合は状態SIR0(第15図)へ遷移する。また、コマンド9(ID/アドレス20指定書き込み)を受信した場合は状態SIW0(第16図)へ遷移する。なお、状態SR0でコマンド7、8、9以外のコマンドを受信した場合は状態SR0に留まる。

状態 S R 0 でコマンド 7 (質問) を受信すると、識別符号の先頭 1 ビットの値を送信する。この状態が状態 S R 1 (1 4 0 1) である。 1 ビットの値の送信は、25 上りフレーム 1 2 0 5 のフィールド 1 2 0 6 が用いられる。

状態 $SRk(k=1 \sim n)$ は、識別符号がk ビットだけ読み出された状態である。コントローラはその受信した値をコマンド 2 (0 返信)、コマンド 3 (1 返信)によって通知する。第 9 図のフローチャートに示したように、状態 SRk において送信した 1 ビットの値とコントローラからのコマンドが対応していれば、

状態 S R k から状態 S R k + 1 に遷移する。対応しない場合には状態 S R 0 (1400)に遷移する。

全ビットの送信が終了する(状態SRn(1403))と、コントローラはCRCの検査を行う。エラーが検出されないときは、コマンド5(データOK)を、エラーが検出されたときはコマンド6(データNG)を送信する。コマンド6を受信したICカードは、識別失敗として状態SR0(1400)に遷移する。コマンド5を受信したICカードは、識別完了として状態SRH(1404)に選移し、コマンド1(初期化)を受信するまではSRH(1404)に留まる。したがって、それ以後は識別処理に参加することはない。

10 (2) データの読み出し処理

第15図は、ICカードの不揮発性メモリの読み出し処理の状態遷移図である。 状態SR0(1400)でコマンド8(ID/アドレス指定読み出し)を受信す ることにより、状態SIR0(1500)に遷移する。コントローラは、データ の読み出し処理の対象であるICカードの識別符号のバイト数、識別符号、読み 15 出しアドレス、CRCを送信する。これらは、4ビットづつ下りフレーム120 0により送信する。送信されるこれらデータの並び、それぞれのビット数はシス テムで予め決めておく。システムで定められたデータが全て受信完了した状態が 状態SIR1(1501)である。

状態SIR1(1501)では、受信したデータに対してCRC検査を行い、 20 エラーがあれば状態SR0(1400)へ、エラーがなければ状態SIR2(1 502)へ遷移する。コントローラはコマンド10(1ビットデータ返送命令) を送信する。状態SIR2にあるICカードは、コマンド10を受信するごとに 指定されたアドレスから1ビットずつデータを返送する。コマンド10以外の命令を受信した場合には状態SR0(1400)に遷移する。

25 (3) データの書き込み処理

第16図は、ICカードの不揮発性メモリへの書き込み処理の状態遷移図である。状態 SR 0 (1400)でコマンド9 (ID/アドレス指定書き込み)を受信することにより、状態 SIW 0 (1600)に遷移する。コントローラは、データの書き込み処理の対象であるICカードの識別符号のバイト数、識別符号、

書き込みアドレス、CRCを送信する。システムで定められたデータが全て受信 完了した状態が状態SIW1(1600)である。

状態SIW1(1601)では、受信したデータに対してCRC検査を行い、 エラーがあれば状態SR0(1400)へ、エラーがなければ状態SIW2 (1 5 602)へ遷移する。コントローラはコマンド12(書き込みイネーブル)を送 信する。状態SIW2にあるICカードは、コマンド12 (書き込みイネーブル) を受信すると不揮発性メモリを書き込み可能状態にする。この状態が状態SIW 3(1603)である。状態SIW3では、書き込みデータ2バイトを受信する と不揮発性メモリへの書き込み処理を開始する。メモリへの書き込み処理を行っ 10 ている状態が状態SIW4 (1604) である。状態SIW4では、コマンド1 1 (書き込みステータス返信命令)を受信するごとにメモリ書き込み中であるこ とを示すため、「0」を返信する。状態SIW4で、指定されたアドレスに2バ イトデータの書き込みが完了すると、状態SIW5(1605)に遷移する。状 態SIW5において、コマンド11(書き込みステータス返信命令)を受信した 15 場合には、書き込み完了であることを示すため、「1」を返信する。「1」を返 信した I Cカードは再び状態 S I W 3 (1603) に遷移して次の書き込みデー タを待ち受け、同様の処理を繰り返す。状態SIW5において、コマンド11 (書き込みステータス返信命令) 以外の命令を受信すると、全てのデータの書き 込みが終了したものとして状態SIW6(1606)に遷移する。状態SIW6 (1606)に遷移したICカードは不揮発性メモリを書き込み不能状態にする ことにより状態SR0(1400)に遷移する。

本発明による移動体識別装置を物流管理システムに適用した実施例において、 識別の信頼性を向上させるための構成を第17図を用いて説明する。第1図と同 じ符号を付したものは同じ構成要素を示している。とくに、ベルトコンベア10 25 1の上流の一地点において、荷物を透過しない赤外線等の電磁波109を放射す る電磁波放射装置108と、電磁波109をセンスするセンサ110を設ける。 この一地点は、荷物が積載されることなく1つづつ運ばれてくる地点を選択する。 荷物センサ111は、センサ110がオフすることで荷物106が通過中である ことを認識する。荷物センサ123で認識した荷物の通過情報は接続ケーブル1 12を介して制御端末104に通知する。

制御端末104は、荷物センサ112により認識した荷物の個数をカウントしておく。下流に設けられた移動体識別装置で認識したICカードの枚数と荷物のカウント数を照合することによって、移動体識別装置における識別漏れのチェックを行うことが可能になる。なお、移動体識別装置で識別処理を行う場合には第1図に示したように、荷物が積載された状態であっても問題ないことはこれまでの説明により明らかである。

また、ベルトコンベアの複数の地点において、移動体識別装置で識別処理を行い、複数地点での認識結果を照合することにより、システムの全体での識別処理 の信頼性を向上させることができる。この場合の移動体識別装置を設置する地点は、荷物の積み直しの行われる地点、複数のベルトコンベアが合流した地点等の後に設けることが望ましい。相互に積載状態の異なる荷物群について識別処理を行うことで信頼性を向上できるためである。

また、個々の荷物の識別漏れの確率を小さくするため、一つの荷物に相異なる 15 面に複数のICカードを貼付することも考えられる。

第18図は、ICカードに搭載される不揮発性メモリのメモリ空間の構成例である。ICカードはメモリに記憶された内容を更新すれば再利用可能であり、本構成はICカードの再利用に好適なものである。

不揮発性メモリのメモリ空間1800は、識別符号1801とデータ1802、20 及び再利用カウンタ1803を含む。識別符号1801は、第10図に示したものである。データ1802は、アプリケーションによって任意に読み書き可能な領域である。実施例として示した物流管理システムでは、送り主の住所、氏名、電話番号、送り先の住所、氏名、電話番号、重量、内容等が記録される。再利用カウンタ1803は、ICカードの寿命管理に用いられる。これは、一般に不揮発性メモリには書き込み回数に制限があり、無制限にICカードを再利用することはできない。したがって、再利用カウンタ1803で再利用の回数を管理し、寿命が近いICカードは廃棄する。

第19図は、再利用カウンタ1803を利用したICカードの再利用処理のフローチャートである。

I Cカードを発行するシステムは、発行しようとするI Cカードの再利用カウンタを読み出し(1901)、その値が許容回数以上であるかどうかをチェックする(1902)。再利用カウンタ値が許容回数以上であれば、そのカードは寿命が近いと判断し廃棄する(1906)。一方、再利用カウンタ値が許容回数未満であれば再利用可能と判断し、不揮発性メモリのメモリ空間における識別符号1801とデータ1802とを初期化する(1903)。その後、新たな識別符号と初期データを書き込み(1904)、再利用カウンタ値を1増加させる(1905)。再利用にあたって識別符号を変更する必要がない場合は、ステップ1903、1904の処理は省略する。

10 本発明はその要旨を変更しない範囲において変更して適用することが可能なものである。たとえば、ICカードは電源及び発振器をもつものであってもよい。この場合コントローラとクロックを正確に同期させるためにPLL(Phase Lock Loop)回路を使用する。

また、1 ビットごとに送受信するのに代えて、複数ビットの組み合わせ(例え 15 ば「00」「01」「10」「11」)に対して同様の処理を行うことができる。 産業上の利用可能性

本発明によれば、コントローラはICカードが1ビットごとに送信した識別符号をICカードに返送する。ICカードは返送された1ビットと自分の送信した 1ビットを比較して、両者が等しければ更に次の1ビットを送信し、異なってい れば送信を停止することによって、識別すべきICカードの個数が多くなって同時に識別符号を送信するICカードの数が増加した場合でも識別効率の低下を小さく保つことができる。

諸求の範囲

- 1. 非接触 I Cカードの識別符号を識別する非接触 I Cカード識別装置における非接触 I Cカードの識別方法であって、
- 5 複数の非接触 I Cカードのいずれかから送信された識別符号の所定数のビット を受信する第一のステップと、

上記受信したビットを上記複数の非接触 I Cカードに返信する第二のステップと、

上記返信されたビットと上記送信したビットの一致する非接触 I Cカードから 10 送信された識別符号の既送信のビットに続く所定数のビットを受信する第三のステップと、

上記続くビットが識別符号の最終ビットを含んでいなければ、上記続くビット について上記第二及び第三のステップを繰り返し、上記続くビットが識別符号の 最終ビットを含んでいれば識別完了したことを示す識別完了信号を送信する第四 15 のステップとを有することを特徴とする非接触 I Cカードの識別方法。

- 2. 請求項1記載の非接触ICカードの識別方法において、 上記所定数は1であることを特徴とする非接触ICカードの識別方法。
- 3. 請求項1記載の非接触ICカードの識別方法において、 上記識別符号は誤り訂正符号を含み、
- 20 上記第四のステップにおいて、上記続くビットが識別符号の最終ビットを含んでいれば、誤りなく識別符号が受信された場合に上記識別完了信号を送信することを特徴とする非接触 I Cカードの識別方法。
 - 4. 請求項1記載の非接触ICカードの識別方法において、

上記非接触ICカード識別装置は切り換え可能な複数のアンテナを有し、

- 25 上記第一のステップにおいて、上記複数のアンテナのいずれかにより上記所定数のビットを受信することを試行し、受信されない場合には上記複数のアンテナの別のいずれかに切り換えて試行することを特徴とする非接触 I Cカードの識別方法。
 - 5. 非接触 I Cカードの識別符号を識別する非接触 I Cカード識別装置におけ

る非接触ICカードの識別方法であって、

上記識別符号は非接触 I Cカードが所定のグループに属することを示すグループ識別子を含んでおり、

複数の非接触 I Cカードのいずれかから送信された識別符号の所定数のビット 5 を受信する第一のステップと、

上記受信したビットが上記グループ識別子を構成するビットであれば上記受信したビットに相当する識別対象とするグループ識別子のビットを、上記受信したビットが上記グループ識別子を構成するビットでなければ上記受信したビットを上記複数の非接触ICカードに返信する第二のステップと、

10 上記返信されたビットと上記送信したビットの一致する非接触 I Cカードから 送信された識別符号の既送信のビットに続く所定数のビットを受信する第三のステップと、

上記続くビットが識別符号の最終ビットを含んでいなければ、上記続くビット について上記第二及び第三のステップを繰り返し、上記続くビットが識別符号の 15 最終ビットを含んでいれば識別完了したことを示す識別完了信号を送信する第四 のステップとを有することを特徴とする非接触ICカードの識別方法。

- 6. 請求項5記載の非接触ICカードの識別方法において、 上記所定数は1であることを特徴とする非接触ICカードの識別方法。
- 7. 請求項5記載の非接触ICカードの識別方法において、
- 20 上記識別符号は誤り訂正符号を含み、

上記第四のステップにおいて、上記続くビットが識別符号の最終ビットを含んでいれば、誤りなく識別符号が受信された場合に上記識別完了信号を送信することを特徴とする非接触ICカードの識別方法。

- 8. 請求項5記載の非接触ICカードの識別方法において、
- 25 上記非接触 I Cカード識別装置は切り換え可能な複数のアンテナを有し、

上記第一のステップにおいて、上記複数のアンテナのいずれかにより上記所定数のビットを受信することを試行し、受信されない場合には上記複数のアンテナの別のいずれかに切り換えて試行することを特徴とする非接触 I Cカードの識別方法。

9. 非接触 I Cカード識別装置により非接触 I Cカードの識別符号の識別を受ける非接触 I Cカードの識別方法であって、

識別符号の所定数のビットを送信する第一のステップと、

上記送信したビットと上記受信したビットとが一致していれば識別符号の既送信のビットに続く所定数のビットを送信する第三のステップとを有することを特徴とする非接触 I Cカードの識別方法。

- 10. 請求項9記載の非接触ICカードの識別方法において、
- 10 上記第一のステップにおいて、上記所定数のビットは上記非接触 I Cカード識別装置から送信される質問信号の受信に応じて送信され、

上記第三のステップにおいて、上記送信したビットと上記受信したビットが一致していなければ再度上記質問信号を受信するまで上記非接触ICカード識別装置への識別符号の送信は行わないことを特徴とする非接触ICカードの識別方法。

15 11. 請求項 9 記載の非接触 I Cカードの識別方法において、

上記所定数は1であることを特徴とする非接触1Cカードの識別方法。

- 12. アンテナと上記アンテナを介して信号の送受信のための変復調処理を行う変復調回路と不揮発性メモリと上記不揮発性メモリへのデータの読み出しを制御する制御回路とを有する非接触 I Cカードにおいて、
- 20 上記不揮発性メモリは、識別符号を格納する第一の領域と、データを格納する 第二の領域と、上記識別符号の更新回数を格納する再利用カウンタ領域とを有し、 上記第一の領域と上記第二の領域は上記再利用カウンタ領域に格納された更新 回数が所定の許容値以下であれば初期化して再書き込み可能にしたことを特徴と する非接触 I Cカード。
- 25 13. 請求項12の非接触ICカードにおいて、

上記識別符号は誤り訂正符号を含むことを特徴とする非接触ICカード。

14. 非接触 I Cカードの識別符号を所定ビットごと送信する非接触 I Cカード 識別装置と非接触 I Cカードとの通信方法において、

上記非接触ICカード識別装置と非接触ICカードはそれぞれ同期した下りフ

レームと上りフレームにより通信し、

上記下りフレームは上記非接触 I Cカードへの所定ビット送信命令を表す第1の領域と同期ビットを表す第2の領域を有し、上記上りフレームは同期する下りフレームにおける上記所定ビット送信命令に応答して上記所定ビットを送信するための第3の領域を有し、上記非接触 I Cカードの上記第3の領域の送信期間は上記非接触 I Cカード識別装置の上記第2の領域の送信期間に包含されることを特徴とする通信方法。

15. 請求項14記載の通信方法において、

上記所定ビットは1ビットであり、上記第3の領域では上記識別符号の1ビッ10 トをマンチェスタ符号化して表すことを特徴とする通信方法。

16. 移動体に取り付けられた非接触 I Cカードと信号の送受信を行うことにより移動体を識別する移動体識別装置において、

上記信号の送受信を制御する制御回路と、

上記制御回路により切り換えて使用される複数のアンテナと、

- 15 上記複数のアンテナのカバーエリアに上記移動体を搬送する搬送手段とを有し、 上記複数のアンテナのアンテナ面が、多面体の頂点をなすように配置されたことを特徴とする移動体識別装置。
 - 17. 請求項16に記載された移動体識別装置において、

上記移動体に複数のICカードが取り付けられていることを特徴とする移動体 20 識別装置。

18. 請求項16に記載された移動体識別装置において、

上記アンテナは、その指向性を切り換え可能なアンテナであることを特徴とする移動体識別装置。

19. 移動体に取り付けられた非接触 I Cカードと信号の送受信を行うことによ 25 り移動体を識別する移動体識別装置において、

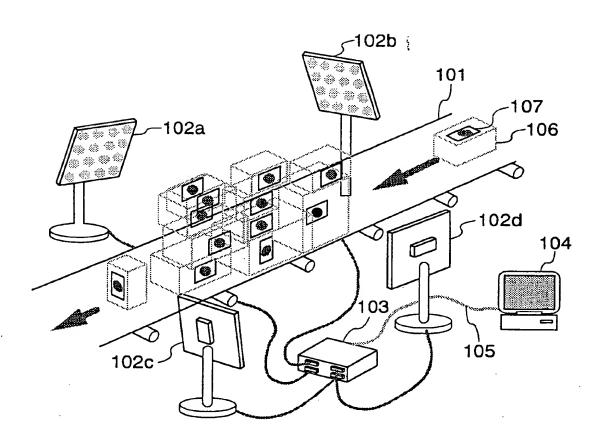
上記信号の送受信を制御する制御回路と、

上記制御回路により切り換えて使用される複数のアンテナと、

上記複数のアンテナのカバーエリアに上記移動体を搬送する搬送手段とを有し、 上記複数のアンテナのいずれか3つのアンテナ面を結んでなる平面が上記搬送 手段により搬送される搬送方向と所定の角度をなして交叉するように配置された ことを特徴とする移動体識別装置。

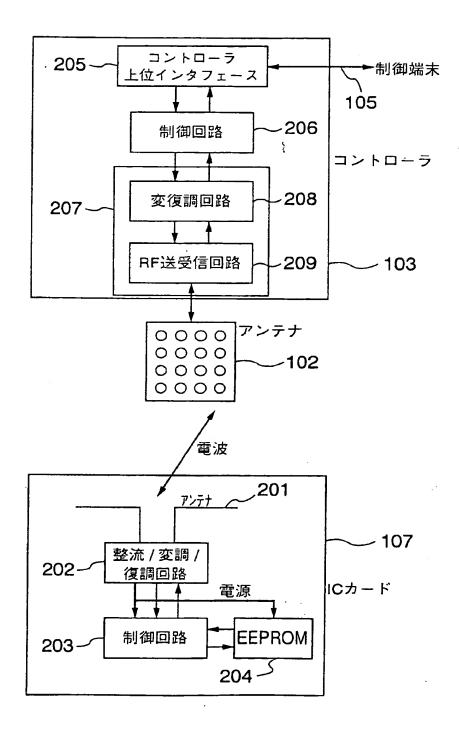
5

FIG.1



2/15

FIG.2



3/15

FIG.3A

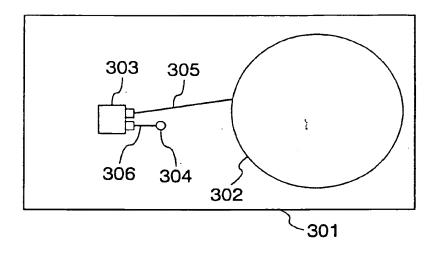


FIG.3B

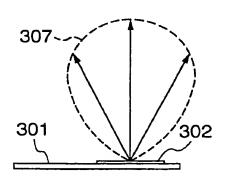


FIG.3C

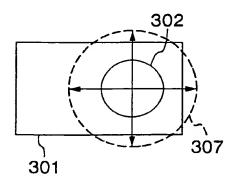
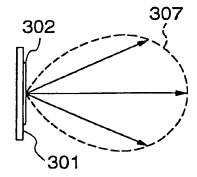


FIG.3D



4/15

FIG.4A

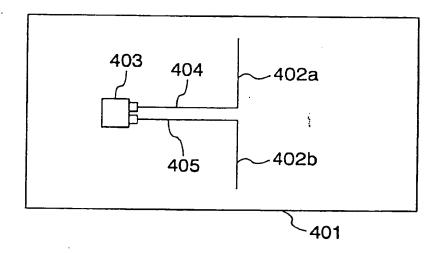


FIG.4B

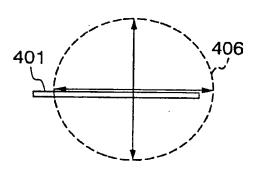


FIG.4C

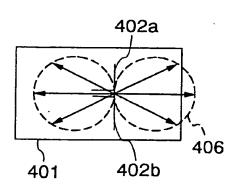


FIG.4D

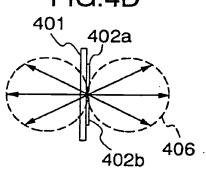
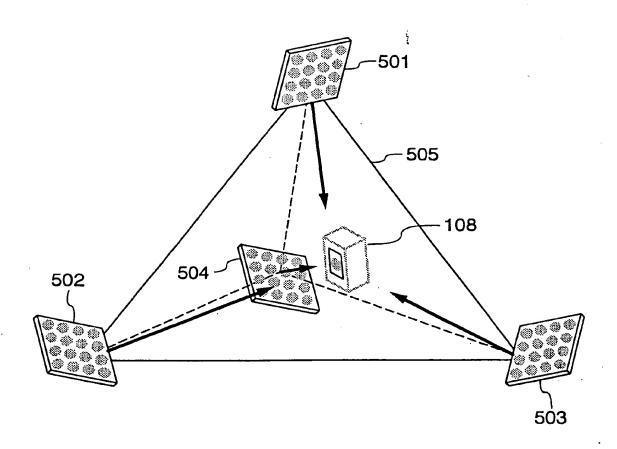


FIG.5



6/15

FIG.6

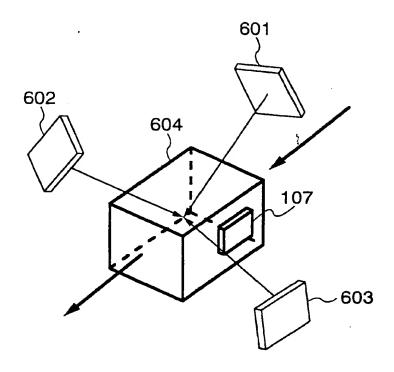
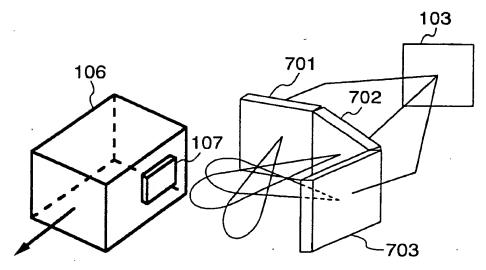
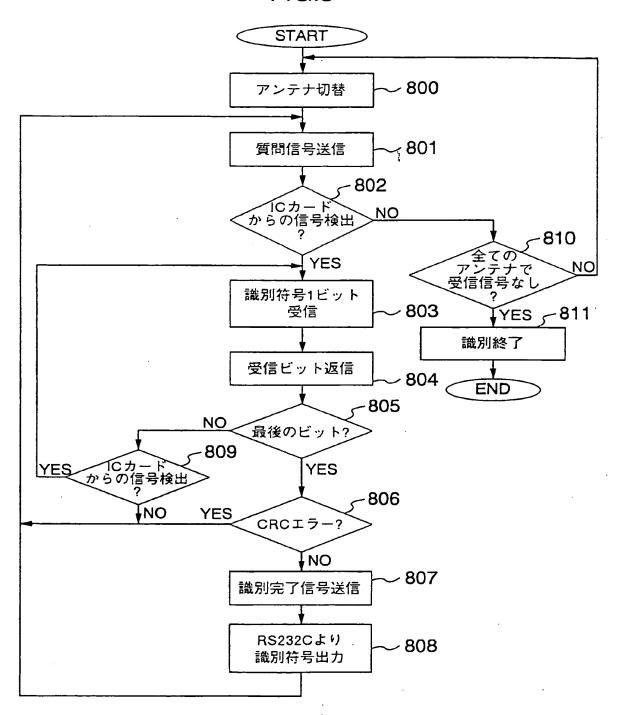


FIG.7



7/15

FIG.8



8/15

FIG.9

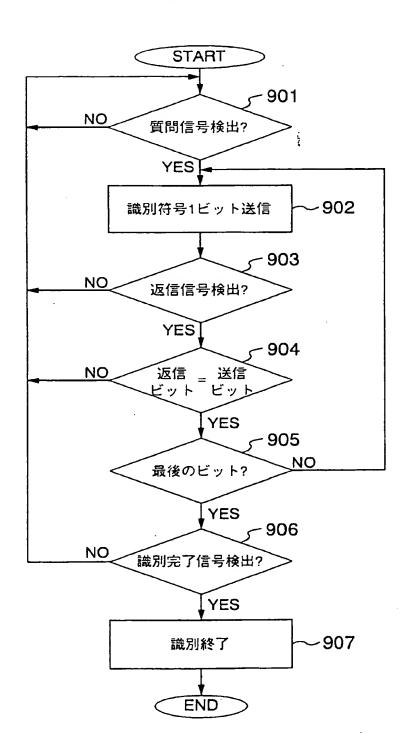


FIG.10A

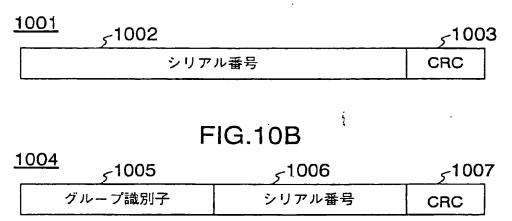
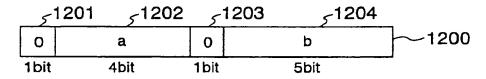


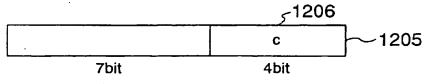
FIG.12A



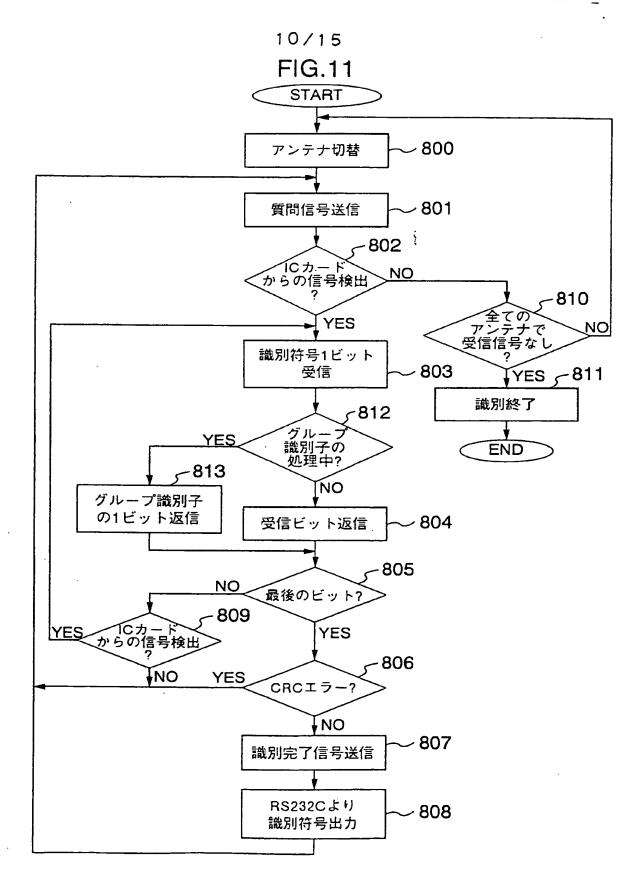
a: コマンド又はデータ

b: 同期ビット('01111'のときはコマンド,'11111'のときはデータ)

FIG.12B

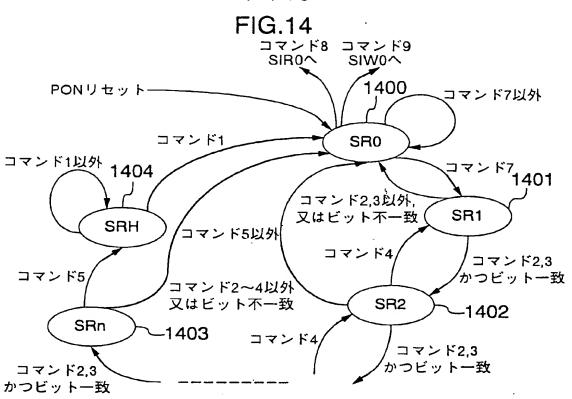


c : 1bitデータ('0011'のときは0, '1100'のときは1) 上りのデータは直前のコマンドに対するカードの返答とする



		7300	√ 1301
#	コマンド	内容	コマンドモード
-	初期化	輻輳制御プロトコル状態を初期状態に戻す	0
7	0返信	輻輳制御用	5
က	1返信	輻輳制御用	4
4	1bit戻り	輻輳制御用	9
5	7 ≯0K	輻輳制御用	80
9	≠-≯NG	輻輳制御用	10
7	質問	輻輳制御用	12
ω	ID/アドレス指定読出し	EEPROMのデータ読出し	14
6	ID/アドレス指定書込み	EEPROMのデータ書込み	7
9	1bitデータ返送命令	コマンド8実行時にデータ読出しに使用	5
=	春込みstatus返信命令	コマンド9実行時にbusyのチェックに使用	က
12	書込みイネーブル	EEROMを書込み許可モードとする	-





SR0: 初期状態

SR1: ID 1bit 読出し済 SR2: ID 2bits 読出し済 SRn: ID nbits 読出し済

SRH: ID 認識済

FIG.15

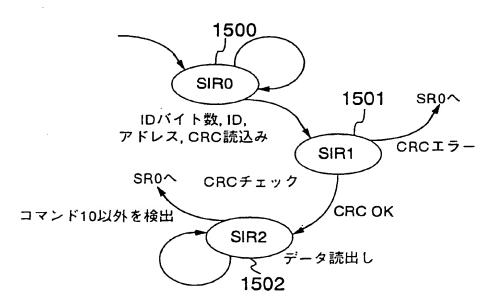
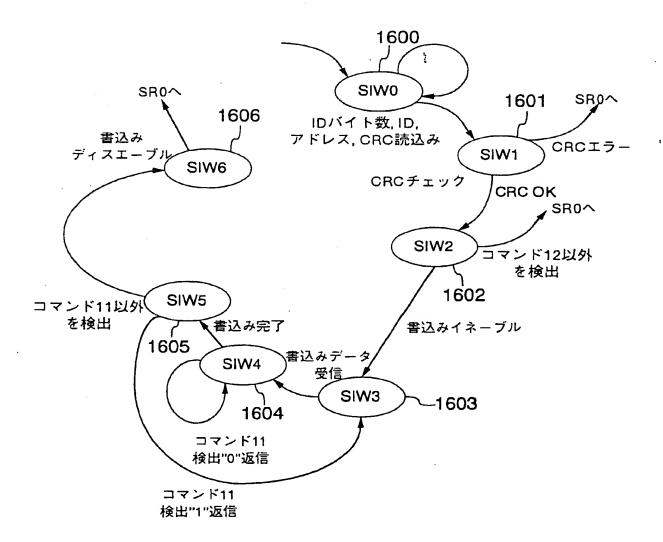


FIG.16



14/15 FIG.17

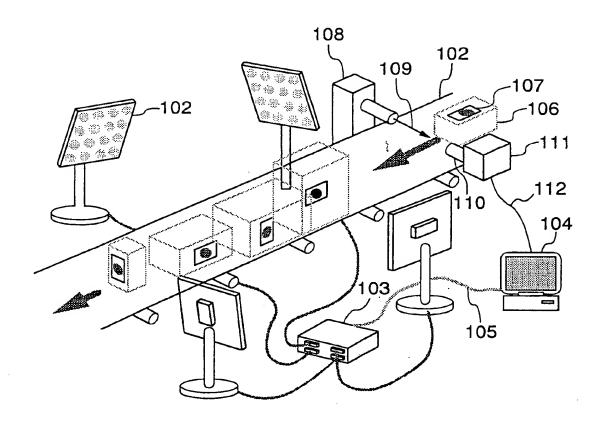


FIG.18

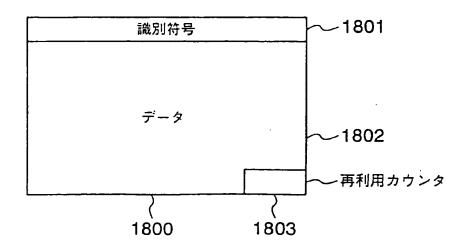
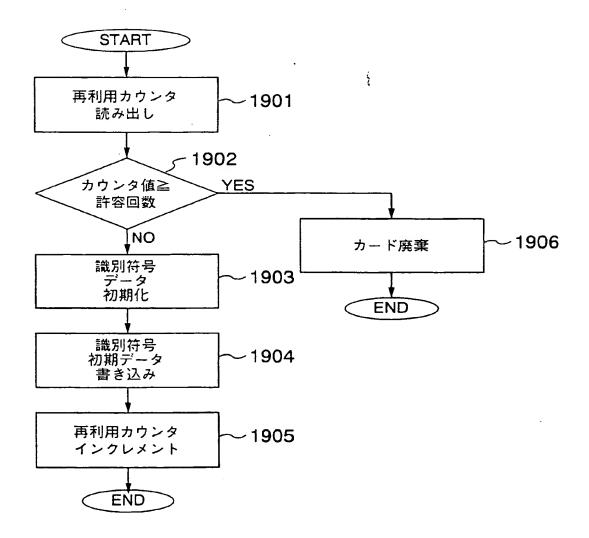


FIG.19



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP97/04123

A CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER Int.Cl ⁶ G06K17/00, 19/07, H04B5/00, 7/26, B65G47/49, 43/08					
According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC					
B. FIELD	S SEARCHED				
	ocumentation searched (classification system followed C1 G06K17/00, 19/00-19/077, 43/08		55G47/49,		
Jits	Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched Jitsuyo Shinan Koho 1971-1995 Kokai Jitsuyo Shinan Koho 1971-1995 Toroku Jitsuyo Shinan Koho 1994-1998				
Electronic d	Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)				
C. DOCU	MENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category*	Citation of document, with indication, where ap	propriate, of the relevant passages .	Relevant to claim No.		
х	JP, 4-361915, A (Nippondenson December 15, 1992 (15. 12. 9) Claims; Fig. 1 & EP, 512543, A & US, 5557 & US, 5340968, A & AU, 921	2), 096, A	16-19		
Y	JP, 7-175901, A (Sony Corp. July 14, 1995 (14. 07. 95), Page 3, Par. Nos. [0018], [0 (Family: none)	12, 13			
¥	JP, 6-60229, A (Tokimec Inc. March 4, 1994 (04. 03. 94), Page 2, Par. No. [0004]; Fi	12, 13			
A	JP, 63-134978, A (Matsushita June 7, 1988 (07. 06. 88) (1		1-11		
X Further documents are listed in the continuation of Box C. See patent family annex.					
* Special categories of cited documents: "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance carlier document but published on or after the international filing date "L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is considered novel or cannot be considered to involve an invention.			ion but cited to understand vention aimed invention cannot be		
cited to special	cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified) O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other considered to involve an inventive step when the document is				
means "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed combination document member of the same patent family					
Date of the actual completion of the international search February 17, 1998 (17. 02. 98) Date of mailing of the international search report March 3, 1998 (03. 03. 98)					
Name and mailing address of the ISA/ Japanese Patent Office Authorized officer					
Esserianile M	<u>-</u>	Telephone No			

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP97/04123

C (Continua	(Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT				
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages Relevant to claim No				
A	JP, 1-182779, A (Matsushita Electric World July 20, 1989 (20. 07. 89) & US, 4899158, A & DE, 3832409, A & FR, 2621134, A & KR, 9204754, B	ks, Ltd.),	1-11		
A	JP, 5-297127, A (Matsushita Electric World November 12, 1993 (12. 11. 93) (Family:	ks, Ltd.), none)	14, 15		
A	JP, 8-123919, A (Mitsubishi Electric Cor May 17, 1996 (17. 05. 96) & EP, 709803, A & US, 5698837, A	rp.),	14, 15		
	a EF, 109603, A & US, 5698837, A	?			
		; 			
	·				
	·				
			·		
		İ			
			·		
POTE//					

Form PCT/ISA/210 (continuation of second sheet) (July 1992)

国際調査報告 国際出願番号 PCT/JP97/04123 発明の属する分野の分類(国際特許分類 (IPC)) Int. Cl' GO6K 17/00, 19/07, HO4B 5/00, 7/26, B65G 47/49, 43/08 調査を行った分野 調査を行った最小限資料(国際特許分類(IPC)) Int. Cl* GO6K 17/00, 19/00-19/077, 1004B 5/00, 7/24-7/26, B65G 47/49, 43/08 最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの 口本国実用新案公報 1971-1995年 日本国登録実用新案公報 1994-1998年 日本国公開実用新案公報 1971-1995年 国際調査で使用した電子データベース(データベースの名称、調査に使用した用語) 関連すると認められる文献 引用文献の 関連する カテゴリー* 引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示 請求の範囲の番号 JP, 4-361915, A (日本電装株式会社), 15.12月.1992(15.12.92), X 16 - 19特許請求の範囲, 図1 &EP, 512543, A&US, 5557096, A &US, 5340968, A&AU, 9216028, A JP, 7-175901, A (ソニー株式会社他), 14.7月.1995 (14.07.95), 第3頁段落【0018】【0019】, 図2 (ファミリーなし) Y 12, 13 X C欄の続きにも文献が列挙されている。 │ パテントファミリーに関する別紙を参照。 * 引用文献のカテゴリー の日の後に公表された文献 「A」特に関連のある文献ではなく、一般的技術水準を示す 「T」国際出願日又は優先日後に公表された文献であって もの て出願と矛盾するものではなく、発明の原理又は理 「E」先行文献ではあるが、国際出願日以後に公表されたも 論の理解のために引用するもの 「X」特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明 「L」優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行 の新規性又は進歩性がないと考えられるもの 日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する 「Y」特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以 文献(理由を付す) 上の文献との、当業者にとって自明である組合せに 「〇」ロ頭による開示、使用、展示等に言及する文献 よって進歩性がないと考えられるもの 「P」国際出順目前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願 「&」同一パテントファミリー文献 国際調査を完了した日 国際調査報告の発送日 03.03.98 17.02.98 国際調査機関の名称及びあて先 特許庁審査官(権限のある職員)。 7623 日本国特許庁(ISA/JP) 高松 猛 印 郵便番号100 東京都千代田区霞が関三丁月4番3号

電話番号 03-3581-1101 内線 3546

i	T:	(43	ΞM	杳	ŧ0	4
	4	ĸж	C/TY	. Hall	ŦX	~

国際出願番号 PCT/JP97/04123

C (続き).		-
引用文献の カテゴリー*		関連する
27 2 9 - 7	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	請求の範囲の番号
Y	JP, 6-60229, A (株式会社トキメック), 4.3月.1994(04.03.94), 第2頁段落【0004】, 図4 (ファミリーなし)	12, 13
A	JP, 63-134978, A(松下電工株式会社), 7.6月.1988(07.06.88) (ファミリーなし)	1-11
A	JP, 1-182779, A (松下電工株式会社), 20. 7月. 1989 (20. 07. 89) &US, 4899158, A&DE, 3832409, A &FR, 2621134, A&KR, 9204754, B	1-11
A	JP, 5-297127, A(松下電工株式会社), 12. 11月. 1993(12. 11. 93) (ファミリーなし)	14, 15
A	JP, 8-123919, A (三菱電機株式会社), 17. 5月. 1996 (17. 05. 96) &EP, 709803, A&US, 5698837, A	14, 15
·	·	!
	·	